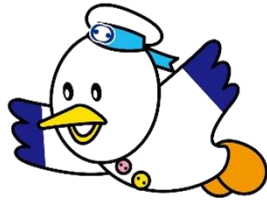


# リモコンつき紙コップロボット

## 2018/8/22(水)



 **ベアランド** 神戸市総合児童センター  
(管理・運営) 社会福祉法人 神戸市社会福祉協議会



神戸市立工業高等専門学校  
[www.kobe-kosen.ac.jp](http://www.kobe-kosen.ac.jp)



神戸市立工業高等専門学校 機械工学科

Designed by



**WASEDA LAB.**  
Pathbreaking Study

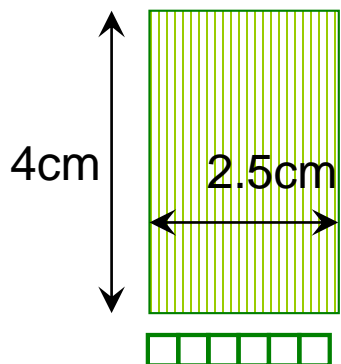
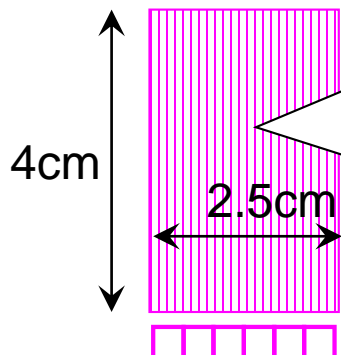
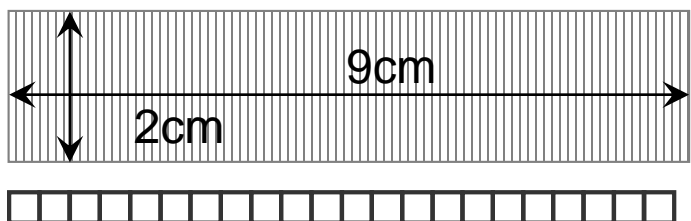
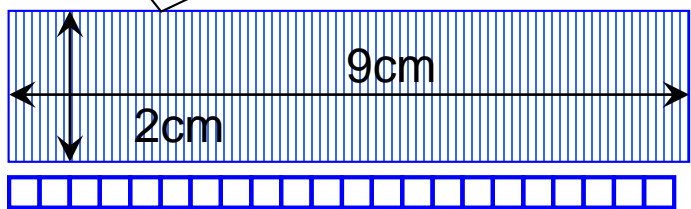
## 準備するもの

- FA-130互換モーター×2
  - 竹串(15cm × 2)
  - 電池ボックス(単3電池1本用)
  - ゼムクリップ×6
  - 網戸の押さえゴム 太さ4.5mm
  - 紙
  - (網戸の押さえゴム 太さ3.5mm)
  - プラダン
  - 両面テープ
  - 導線(150cm) × 4本
  - アルミテープ (5cm幅)
- 道具
- ハサミ
  - (ワイヤーストリッパー)

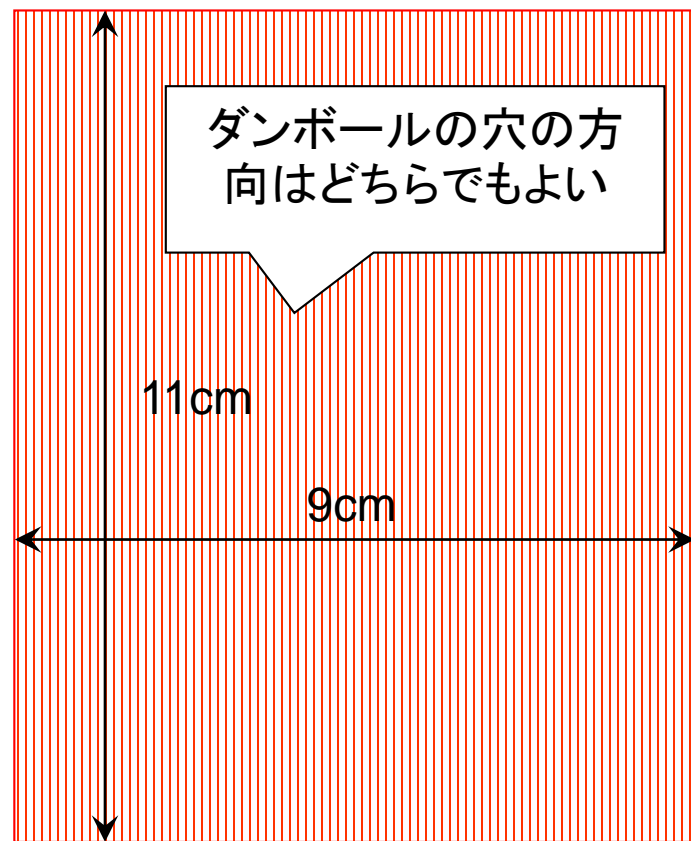
# ①リモコンロボット リモコンプレート

プラダン(ダンボール)

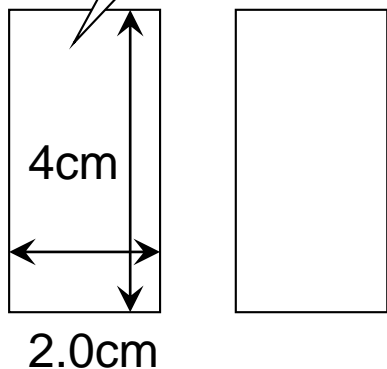
ダンボールの穴の方向に注意！



ダンボールの穴の方向はどちらでもよい

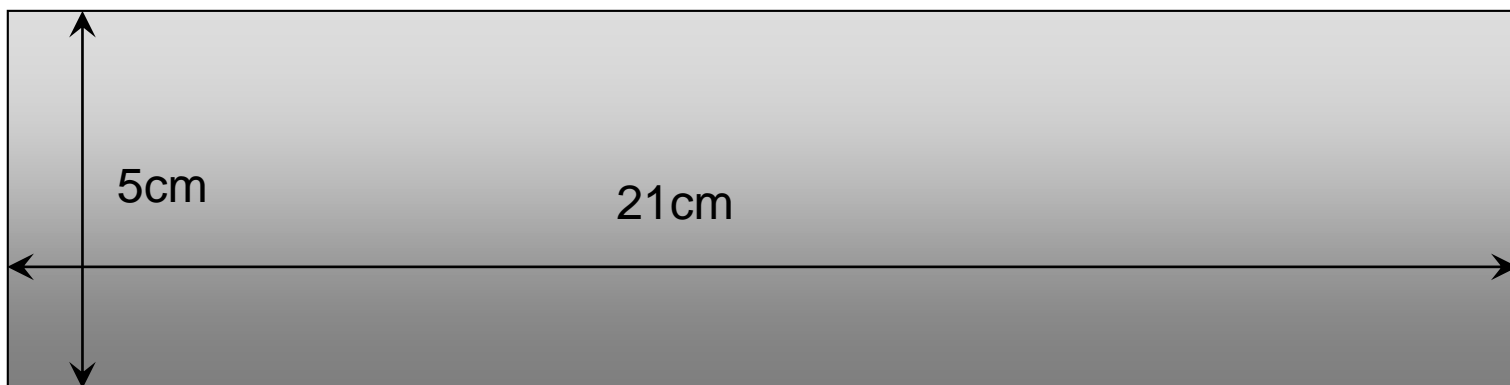


紙

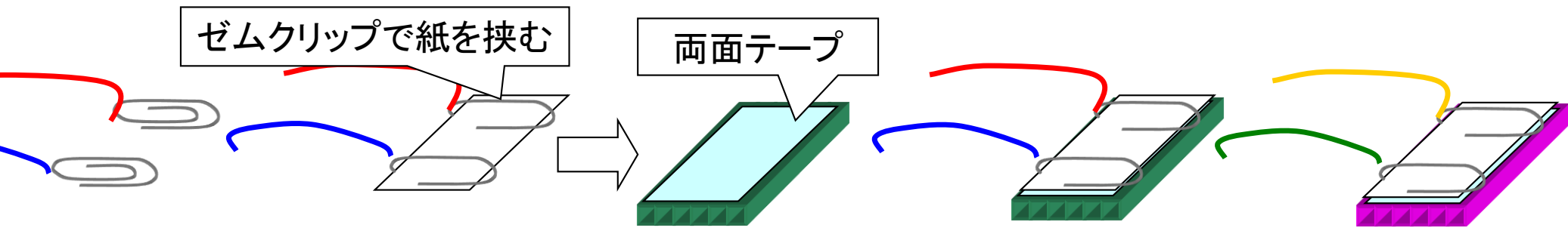
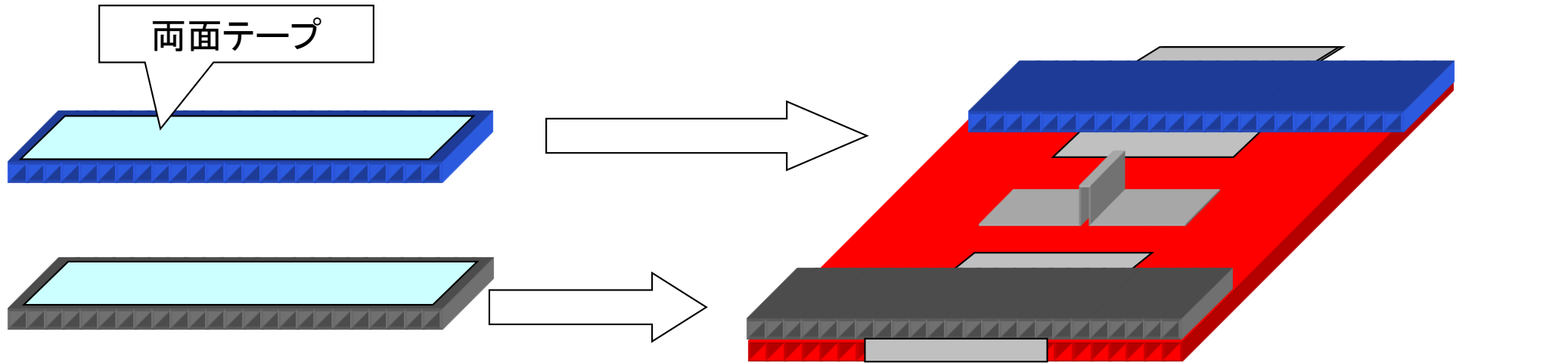
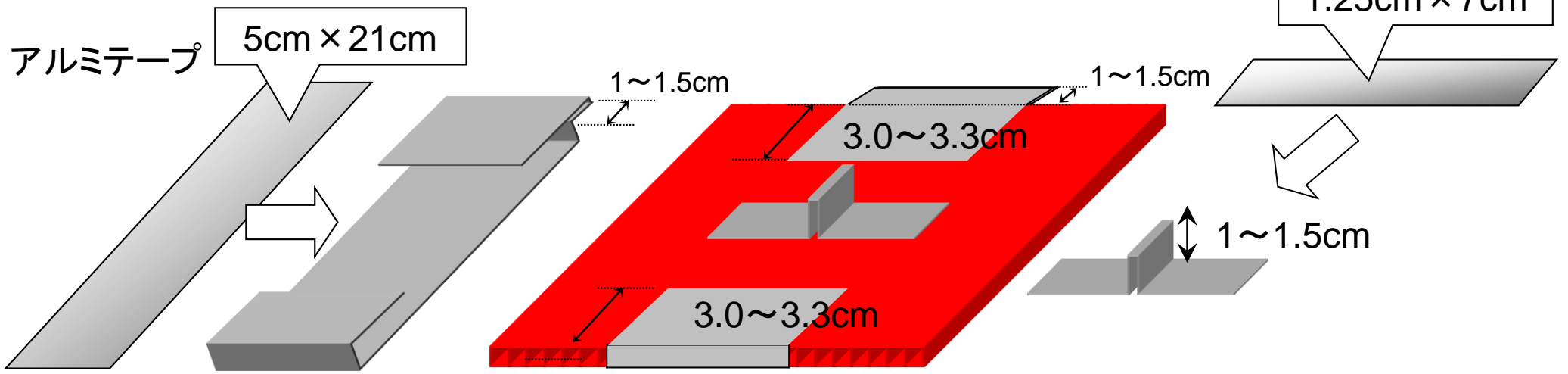


アルミテープ

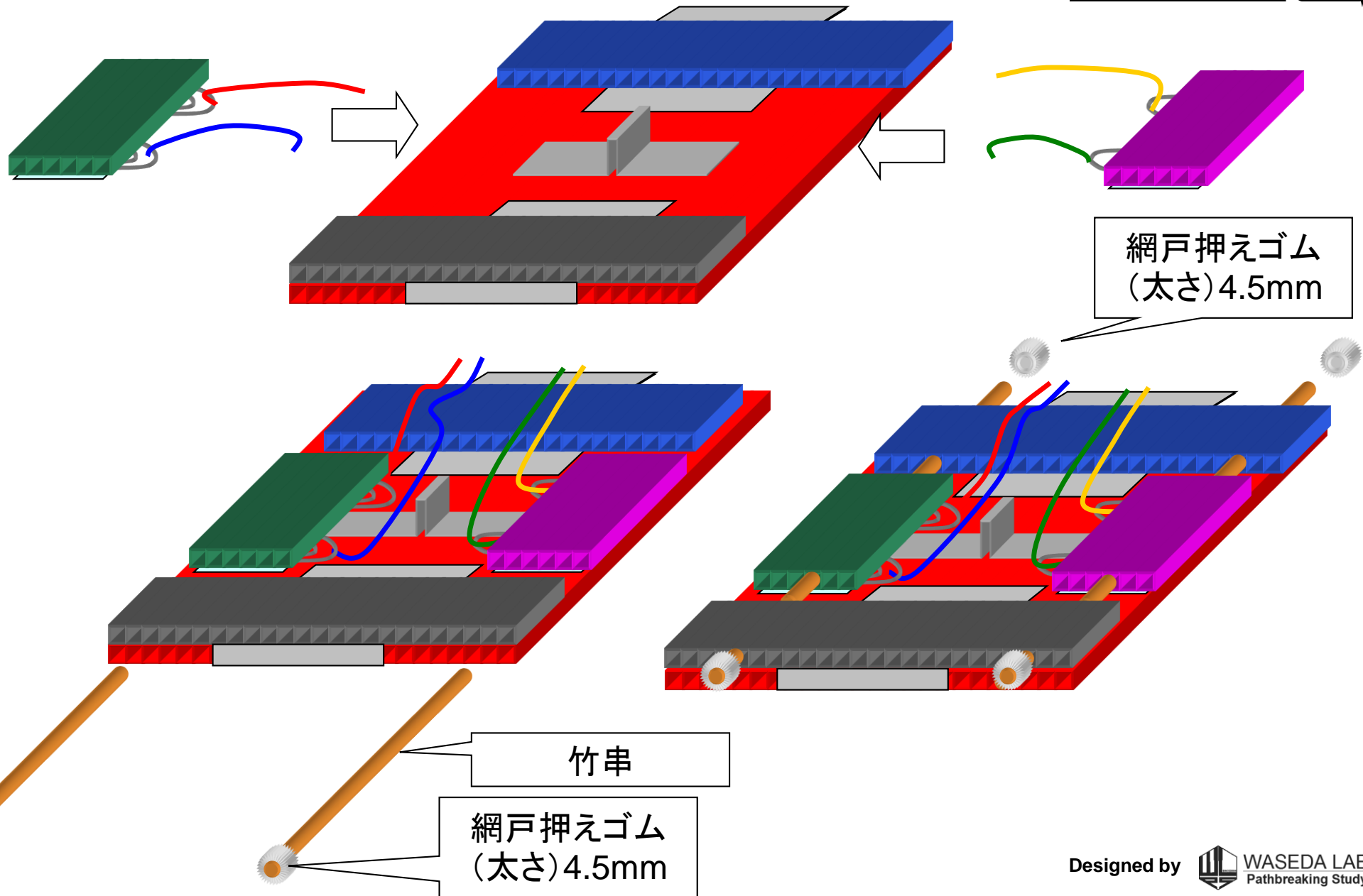
Designed by



## ②リモコンの組立

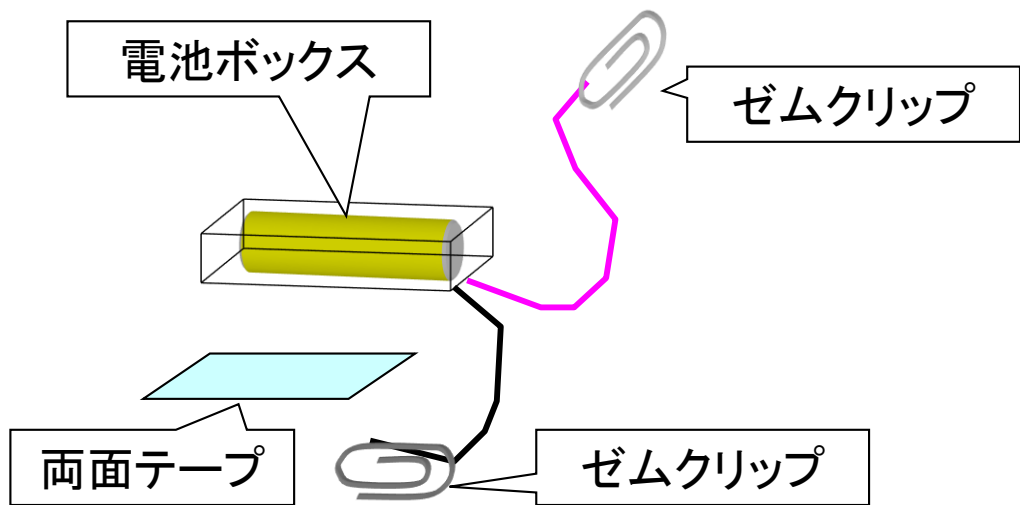


### ③リモコンの組立

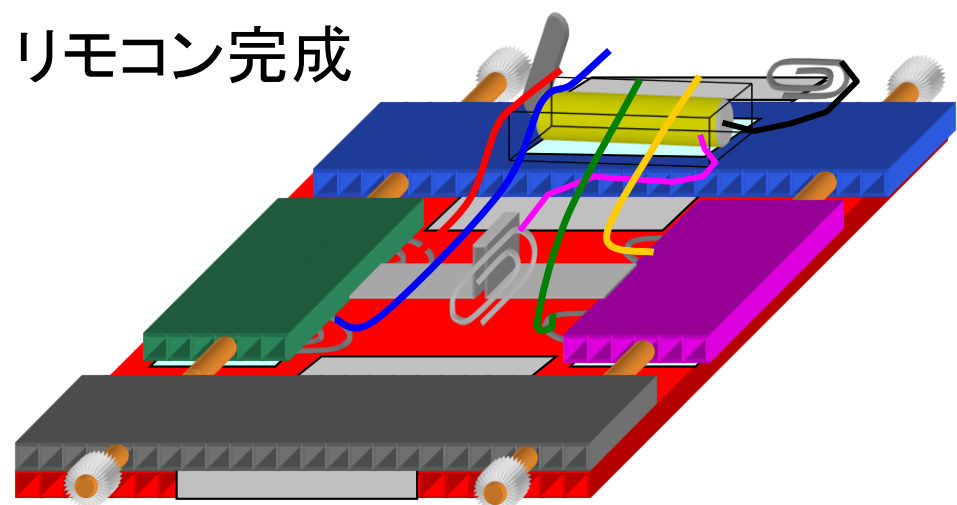


# ④リモコンの組立

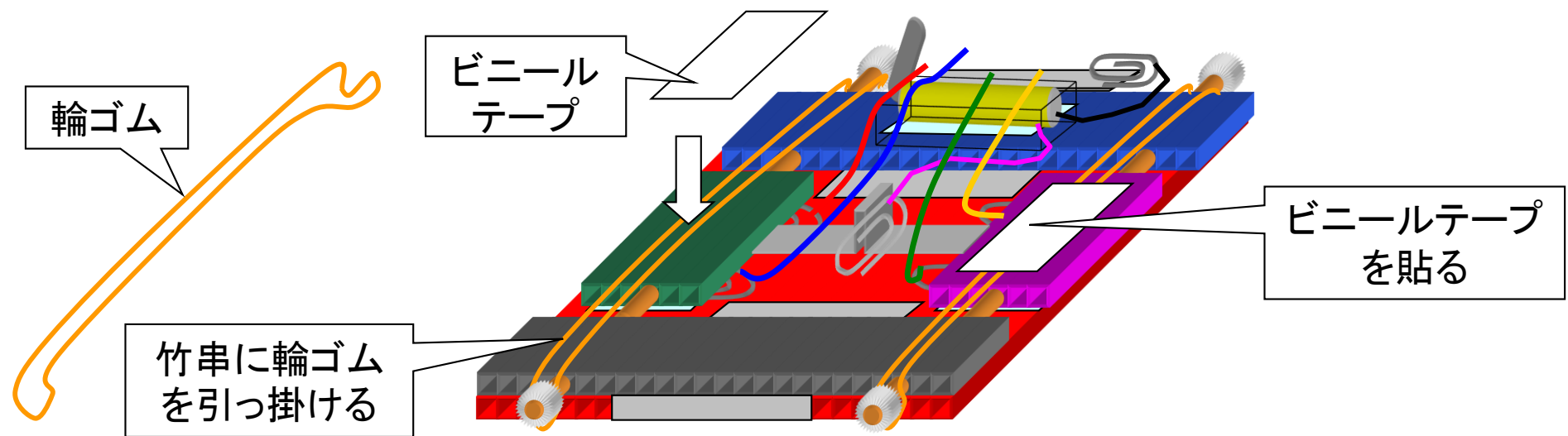
(電池ボックスの固定 & 配線)



## リモコン完成



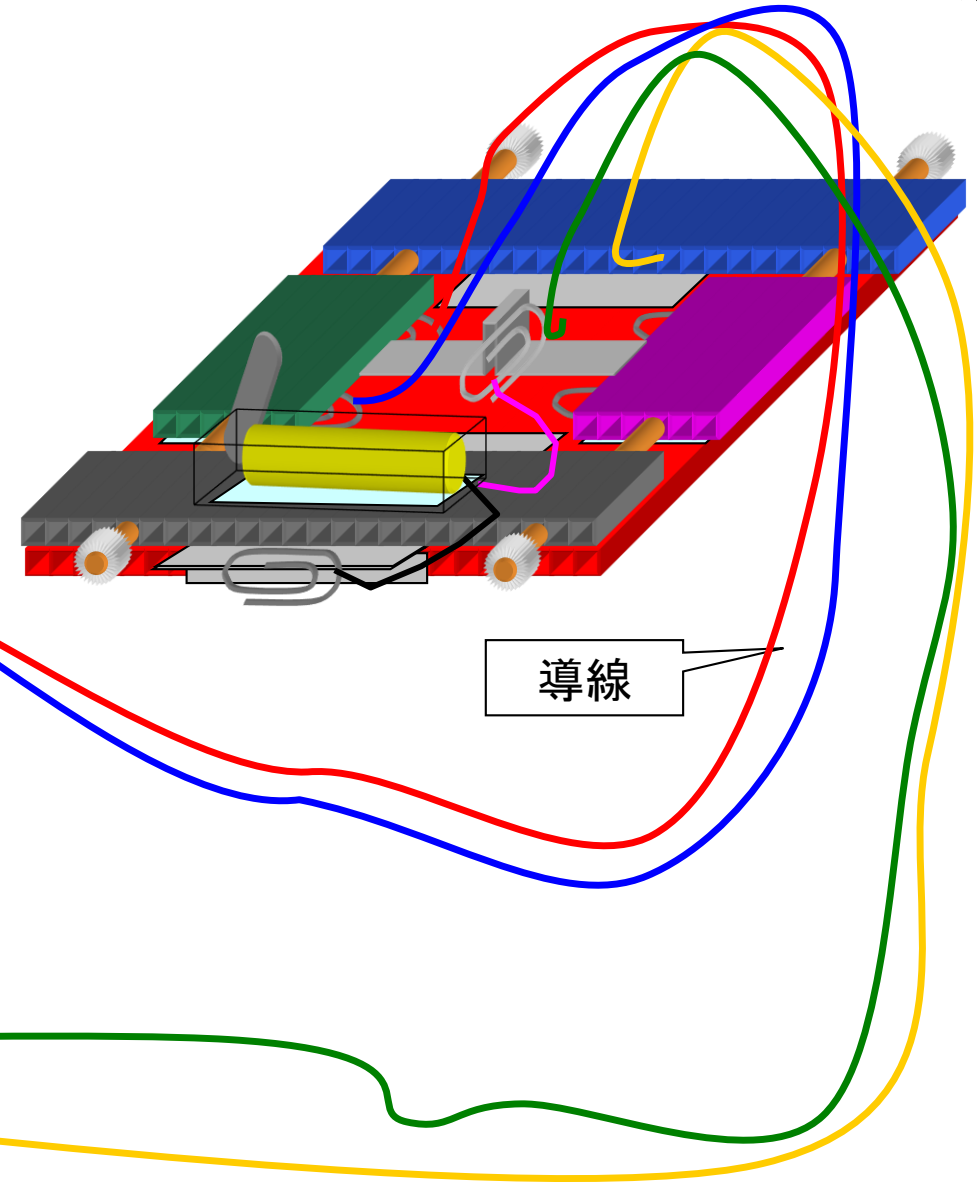
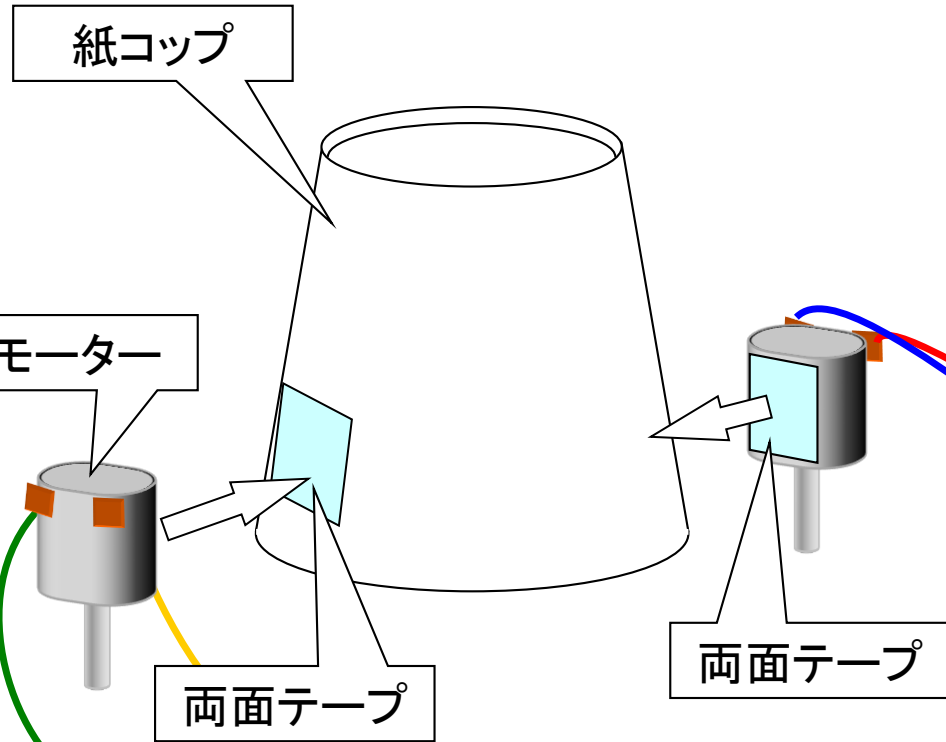
おまけ コントローラーのボタンが常に中央にくるようになる



# ⑤ロボット組立

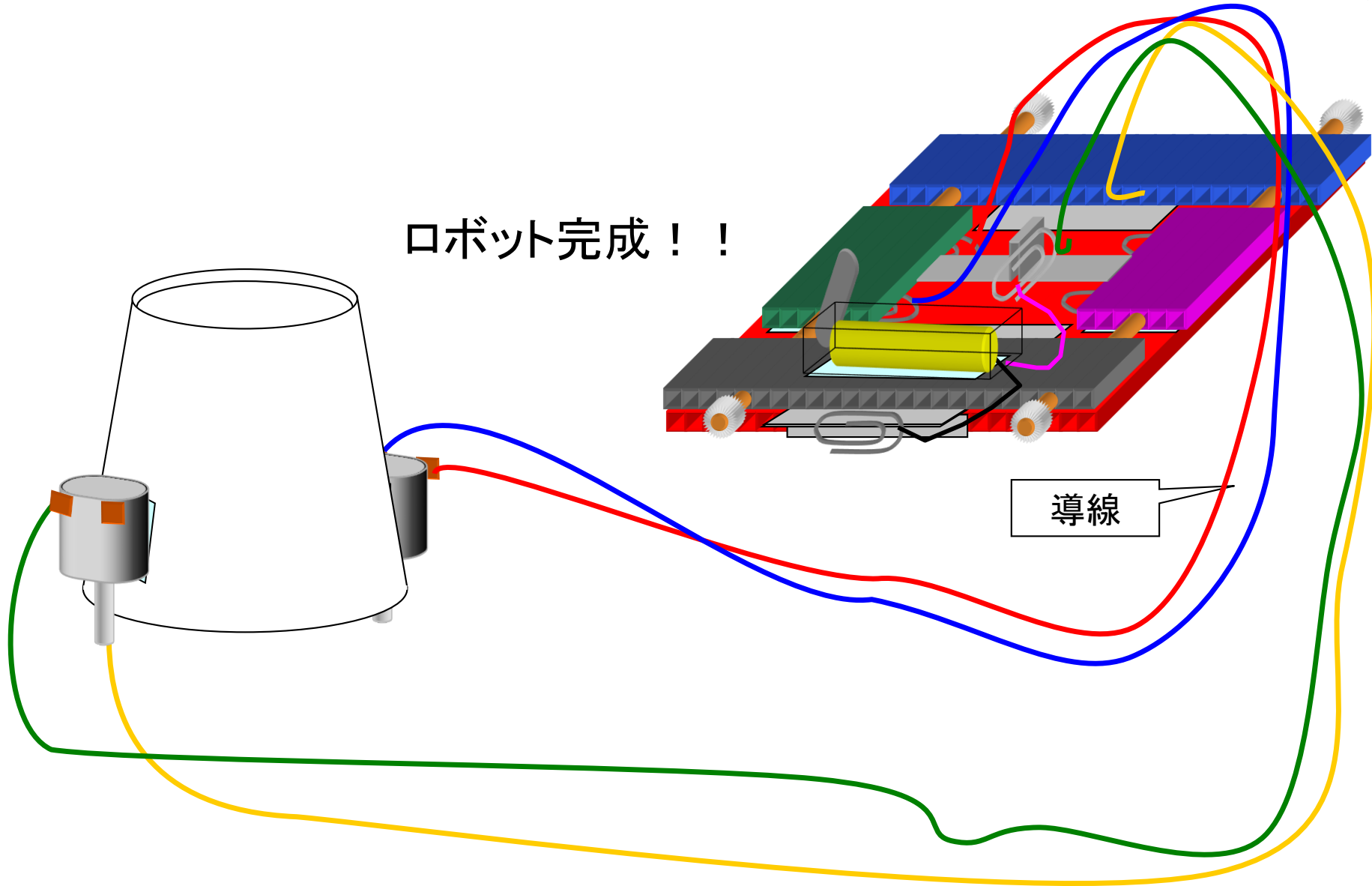
(モーターの固定

&コントローラーと結線)



# ⑥ロボット完成

ロボット完成！！



導線